

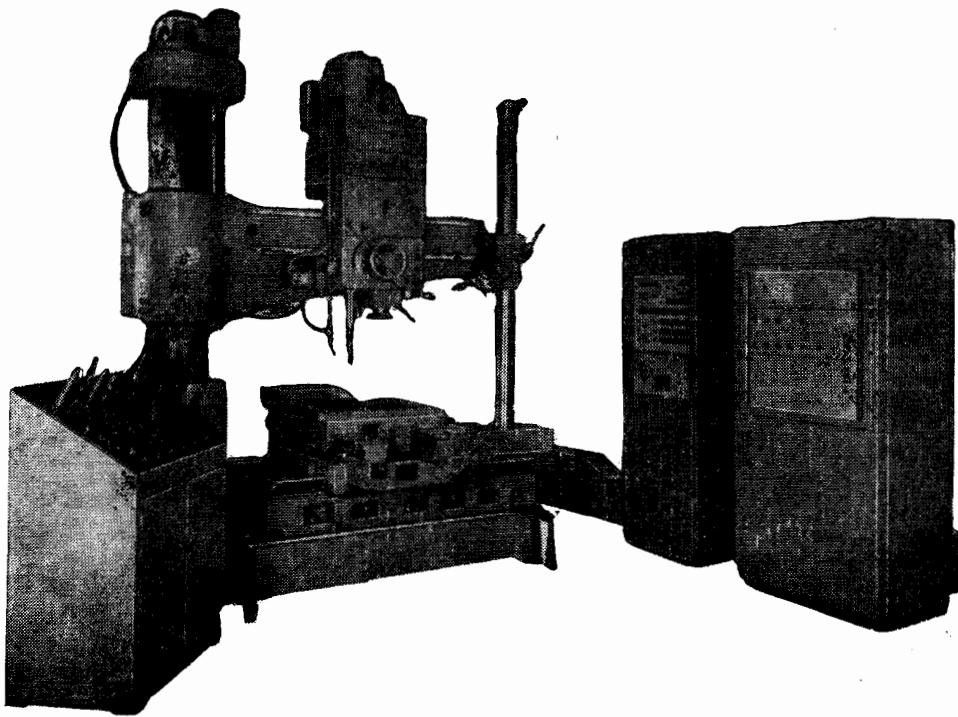
2. Станки сверлильно-расточной группы

05. Станки радиально-сверлильные

ОДЕССКИЙ ЗАВОД РАДИАЛЬНО-СВЕРЛИЛЬНЫХ СТАНКОВ им. В. И. ЛЕНИНА

**РАДИАЛЬНО-СВЕРЛИЛЬНЫЙ СТАНОК С ЧИСЛОВЫМ
ПРОГРАММНЫМ УПРАВЛЕНИЕМ**

Модель 2М55Ф2



Станок предназначен для бескондукторной безразметочной обработки отверстий в корпусных деталях, плитах, кронштейнах, фланцах и других деталях в мелкосерийном и серийном производстве.

На станке можно производить сверление, расверливание, зенкерование, развертывание, нарезание резьбы метчиками и подрезку торцов в режиме

программного управления предиабора и в режиме ручного управления.

Класс точности станка Н.

Шероховатость обработанной поверхности в зависимости от вида работ $\nabla 4 - \nabla 6$.

Автоматический цикл движения шпинделя включает в себя быстрый подвод инструмента к изделию,

рабочую подачу и быстрый отвод в исходное положение.

Вращение шпинделя осуществляется от индивидуального электродвигателя, движение подачи от шпинделя станка.

Режущий инструмент размещается в 18 ячейках инструментного стеллажа. Ячейки, в которых находится необходимый для очередной операции инструмент, указываются сигнальными лампочками.

На плите находится крестовый стол, координатные перемещения которого осуществляются от системы числового программного управления.

Перемещения производятся по двум координатам одновременно.

Кроме координат, на перфоленте системы программного управления задаются номера кадра, скорости, подачи, инструмента, подготовительных и вспомогательных команд.

В станке по команде от устройства ЧПУ происходит преселективный набор скоростей и подач, переключение коробок скоростей и подач производится оператором во время смены инструмента.

На фундаментной плите радиально-сверлильного станка жестко закреплено основание двухкоординатного стола модели КСУ-53.

Привод стола двухскоростной, обеспечивается асинхронным электродвигателем переменного тока и редуктором с двумя электромагнитными муфтами.

Вращение винта передается на круговой электроконтактный кодовый датчик модели КП-3, в ко-

тором считываемые данные о положении подвижного органа преобразуются в электрические сигналы, поступающие в сравнивающее устройство.

Сравнивающее устройство, сопоставляя программу, заданную перфолентой, с сигналами датчика выдает команды на переключение скоростей перемещения стола и остановку стола при достижении заданной координаты.

Станок снабжен дополнительной колонной, нижней частью закрепленной к основанию координатного стола.

Головка дополнительной колонны в рабочем положении закрепляется на колонне, а в отжатом состоянии может перемещаться по колонне при помощи маховичка и ручной передачи.

На рукаве станка жестко закреплена сверлильная головка, снабженная механизмом быстрого подвода шпинделя. На боковой стороне сверлильной головки установлен датчик КП-3, контролирующий фактическое положение шпинделя (Координата Z).

Система программного управления смонтирована в отдельно стоящем пульте «Координата С-70-3», устанавливаемом рядом со станком.

На станке осуществляются по программе, записанной на перфоленте, позиционирование координатного стола, автоматический цикл шпинделя, выбор инструмента и режимов резания. Переключение режимов резания и смена инструмента производится оператором вручную.

ОСНОВНЫЕ ДАННЫЕ

Наибольший диаметр сверления в стали, мм	50
Размер рабочей поверхности стола (длина×ширина), мм	800×630
Наибольшее расстояние от торца шпинделя до рабочей поверхности координатного стола, мм	970
Наибольший ход шпинделя, мм	400
Ход стола, мм:	
продольный	630
поперечный	500
Скорость быстрого хода стола, м/мин	4
Количество ступеней скоростей шпинделя	21
Частота вращения шпинделя, об/мин	20; 25; 31,5; 40; 50; 63; 80; 100; 125; 160; 200; 250; 315; 400; 500; 630; 800; 1000; 1250; 1600; 2000
Количество ступеней механических подач шпинделя	12
Подача шпинделя, мм/об	0,056; 0,08; 0,112; 0,16; 0,224; 0,315; 0,45; 0,63; 0,90; 1,25; 1,8; 2,5
Максимальное перемещение рукава на колонне, мм	750
Размер конуса шпинделя по ГОСТ 2847-67	Морзе 5
Ширина паза крестового стола по ГОСТ 1574-71, мм	22A
Расстояние между пазами по ГОСТ 6569-70, мм	100
Количество пазов	5
Наибольший крутящий момент на шпинделе, кгс·см	7100
Наибольшее усилие подачи, кгс	2000

Основные данные системы ЧПУ

Шифр системы	«Координата С-70-3»
Основное назначение	Позиционирование
Количество управляемых координат	3
Количество координат с одновременным перемещением	2
Программноноситель	Восьмидорожечная перфолента шириной 25,4 мм
Дискретность задания программы по координатам X и Y, мм	0,01
Точность позиционирования стола, мм	0,063
Повторяемость позиционирования, мм	0,03
Точность межцентровых расстояний, обработанных на станке деталей, мм	0,15 на длине 200 мм

Привод, габарит и масса станка

Питающая электросеть:	Переменный трехфазный
род тока	50
частота, гц	380
напряжение, в	АК63-3МГ
Тип автомата на вводе	
Электродвигатели:	
привода шпинделя:	
тип	АО2-41-4С2 (4AX100LB4)
мощность, квт	4
частота вращения, об/мин	1450

привода механизма быстрого хода шпин- деля:	
тип	ФДПТ22-4С2 (4AX71A4)
мощность, квт	0,5
частота вращения, об/мин	1410
привода механизма дистанционного управ- ления набором скоростей:	
тип	РД-09
мощность, квт	0,01
частота вращения, об/мин	1200
привода механизма дистанционного уп- равления набором подач:	
тип	РД-09
мощность, квт	0,01
частота вращения, об/мин	1200
привода стола:	
тип	АОЛ2-21-4С2 (4А80А4)
мощность, квт	1,1
частота вращения, об/мин	1400
привода салазок:	
тип	АОЛ2-21-4С2 (4А80А4)
мощность, квт	1,1
частота вращения, об/мин	1400

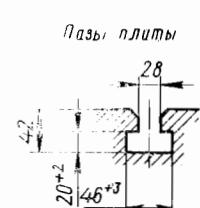
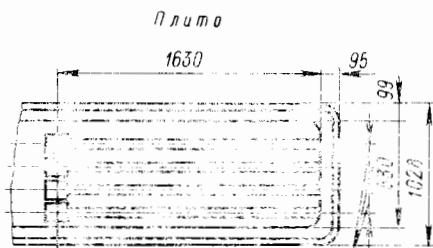
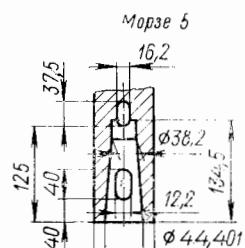
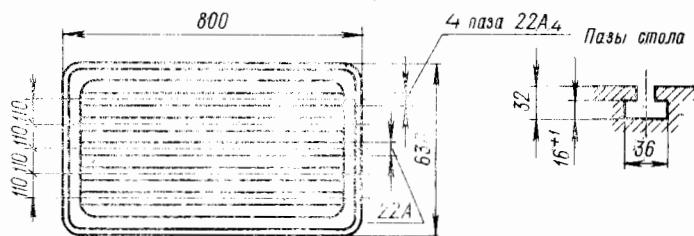
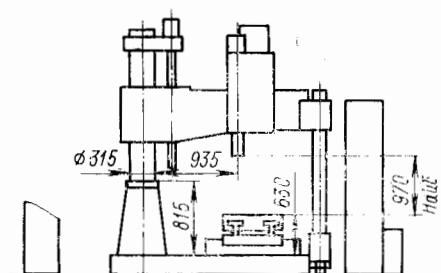
привода перемещения рукава:	
тип	АОЛС2-22-4С2 (4AXC90L4)
мощность, квт	2
частота вращения, об/мин	1350
привода насоса гидроракеты колонны:	
тип	ФДПТ22-4С2 (4AX71A4)
мощность, квт	0,5
частота вращения, об/мин	1410
производительность насоса гидроракеты, л/мин	5
привода насоса охлаждения:	
тип	ПА-22
мощность, квт	0,125
частота вращения, об/мин	2800
производительность насоса охлаждения, л/мин	22
абарит станка с электрошкафом, ЧПУ, инструментальным стеллажом (длина×ширина×высота), мм	4500×3700×3500
асса станка, включая крестовый стол, устройство числового программного управления, электрооборудование, инструментальный стеллаж и принадлежности, кг	8000

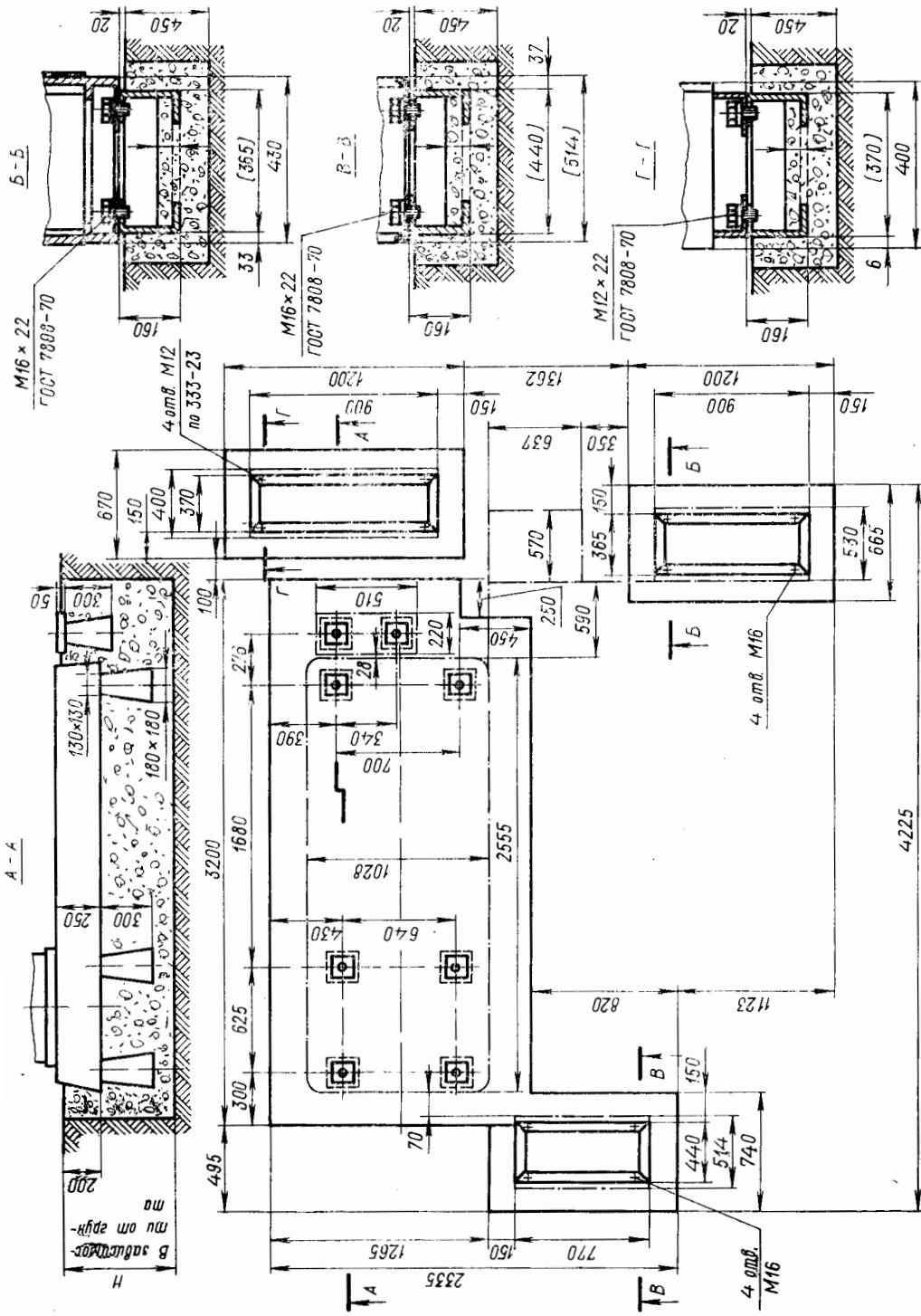
ВЕДОМОСТЬ КОМПЛЕКТАЦИИ

ГОСТ, обозначение	Наименование комплектующих изделий	Коли-чество	Основной параметр	ГОСТ, обозначение	Наименование комплектующих изделий	Коли-чество	Основной параметр
	Изделия и техническая документация, входящие в комплект и стоимость станка						
ГОСТ 3643—54	Патрон резьбонарезной	1	M5—M10	ГОСТ 11371—68	Шайба	10	
	Патрон резьбонарезной	1	M12—M18		Винт устаповочный	1	M10×1×12
	Плита опорная	1			Руководство по эксплуа-	1	
	Шприц штоковый для смазки, тип II	1	Емкость 120 см ³		тации станка		
ГОСТ 13598—68	Втулка переходная ко- роткая	72	Морзе 3-1(18); 3-2(18); 5-3(18); 5-4(18)		Изделия и техническая документация, поставляемые по осо- бому заказу за отдельную плату		
ГОСТ 2682—72	Оправка для сверлильных патронов	1		ГОСТ 2675—71	Патрон самоцентрирую- щий трехкулачковый	1	
ГОСТ 8522—70	Патрон сверлильный трехкулачковый	1		ГОСТ 14904—69	Тиски станочные с руч- ным и механизирован- ным приводом	1	
ГОСТ 4751—73	Рым-болт	9	M12(2); M16(7)		Патрон резьбонарезной	1	M20—M24
СТП 019—70	Головка шприца	1			Рабочие чертежи деталей (для ремонтных целей)	1	
ГОСТ 5927—70	Гайка шестигранная	12	M20(4); M24(8)		компл.		
ГОСТ 5929—70	Гайка шестигранная низ- кая	2	M24				

ГАБАРИТ РАБОЧЕГО ПРОСТРАНСТВА, ПОСАДОЧНЫЕ И ПРИСОЕДИНИТЕЛЬНЫЕ БАЗЫ

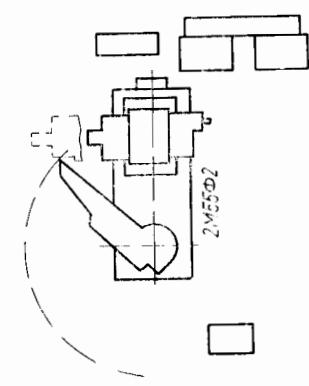
Рабочая поверхность стола





ГАБАРИТНЫЙ ПЛАН
Масштаб 1:100

Масштаб 1:10



УСТАНОВОЧНЫЙ ЧЕРТЕЖ

